

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

02-158045

(43)Date of publication of application: 18.06.1990

(51)Int.CI.

H01J 37/21 H01J 37/141

(21)Application number: 63-312418

(71)Applicant: MITSUBISHI ELECTRIC CORP.

(22)Date of filing:

08.12.1988

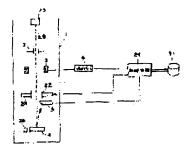
(72)Inventor: OKABE KEIKO

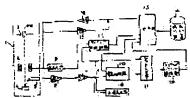
(54) ELECTRON BEAM CONTROL DEVICE

(57)Abstract:

PURPOSE: To correct deviation of the focus of an electron beam enabling an electron beam home position irradiation control of high accuracy by regulating the position of an electrostatic lens by a control circuit and an actuator based on the data of a focalizing time stored in a memory.

CONSTITUTION: Positioning control is performed by a CPU 13 to start measurement. A blanking electrode 2 performs blanking control to measure voltage change on a specific pattern. When this measurement takes much time, the surface region of a sample 4 is scanned by an electron beam EB. An output from a current/voltage converter 7 to be obtained at this time is made bivalent by a voltage comparator 10 to be taken in the CPU 13 through a resistor 11 and an SP converter 12. These bivalent data are compared with the data at a focalizing time previously stored in a disk device 14 before measurement by the CPU 13 to calculate a DC offset bias quantity for inputting it into a deflection amplifier 9 through a D/A converter 16 to perform offset correction.







(11) Publication number:

(71) Applicant: MITSUBISHI ELECTRIC CORP

02158045 A

Generated Document

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(21) Application number: **63312418**

(51) Intl. Cl.: **H01J 37/21** H01J 37 141

(72) Inventor: OKABE KEIKO

(22) Application date: **08.12.88**

(30) Priority:

(43) Date of application publication:

18.06.90

(84) Designated contracting states:

(74) Representative:

(54) ELECTRON BEAM CONTROL DEVICE

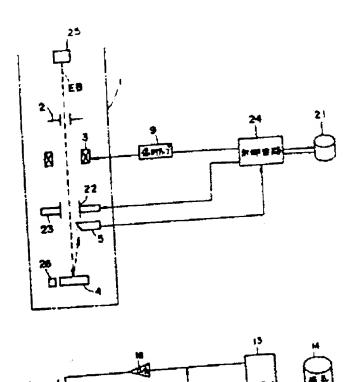
(57) Abstract:

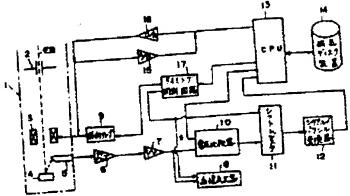
PURPOSE: To correct deviation of the focus of an electron beam enabling an electron beam home position irradiation control of high accuracy by regulating the position of an electrostatic lens by a control circuit and an actuator based on the data of a focalizing time stored in a memory.

CONSTITUTION: Positioning control is performed by a CPU 13 to start measurement. A blanking electrode 2 performs blanking control to measure voltage change on a specific pattern. When this measurement takes much time, the surface region of a sample 4 is scanned by an electron beam EB. An output from a current/voltage converter 7 to be obtained at this time is made bivalent by a voltage comparator 10 to be taken in the CPU 13 through a resistor 11 and an SP converter 12. These bivalent data are compared with the data at a focalizing time previously stored in a

disk device 14 before measurement by the CPU 13 to calculate a DC offset bias quantity for inputting it into a deflection amplifier 9 through a D/A converter 16 to perform offset correction.

COPYRIGHT: (C)1990,JPO&Japio





甲第 7号証

⑲ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

◎ 公 開 特 許 公 報(A) 平2-158045

⑤Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

33公開 平成2年(1990)6月18日

H 01 J 37/21 37/141 B Z 7013-5C 7013-5C

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全6頁)

国発明の名称 電子ピーム制御装置

②特 願 昭63-312418

20出 **夏** 昭63(1988)12月8日

@発明者 岡部 圭

兵庫県尼崎市塚口本町8丁目1番1号 三菱電機株式会社

伊丹製作所内

⑪出 顋 人 三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内2丁目2番3号

⑫代 理 人 弁理士 大岩 增雄 外2名

明 和 書

1. 発明の名称

電子ピーム制御装置

2.特許請求の範囲

電子ビームを発生する電子銃と、 同電子銃から の電子ピームを原射される試料と、同試料からの 反射電子を受けて前記試料上における電子ピーム の風射位置情報を含む信号を得るコレクタとをそ なえるとともに、前記コレクタからの信号を受け 同コレクタと前記試料との間の焦点距離が合焦状 **態である場合の前記コレクタからの信号を格納す** るメモリと、前記電子銃からの電子ピームの前記 試料上における焦点を調整しうる節電レンズと、 同節電レンズの位置を前記電子ピームのピーム方 向について調整するアクチュエータと、 前記のコ レクタと試料との間の焦点距離がずれた場合に前 記コレクタからの信号と前記メモリに格納された 合焦時の信号とを比較してその差に応じて焦点ず れを補正するための制御信号を前記アクチュエー タへ出力する制御回路とをそなえたことを特徴と

する電子ピーム制御装置。

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

この発明は、例えば電子ビーム電光装置等の、 試料上に電子ビームを照射する装置に用いて好適 の電子ビーム制御装置に関するものである。

[従来の技術]

 換感度が利特制御入力により制御される電流/電圧変換器、8は電洗/電圧変換器7からの出力が表示入力として導かれる画像表示器、9は傾向コイル3に偏向励磁電流を供給する傾向アンプである。

ム走査時に得られる電流/電圧変換器7からの出力信号(画像信号)を、例えば、第4回(b)に示すように、適正に二値化されたデータパターンを符るために必要なスライスレベルをCPU13から与えて電圧比較器10により二値化し、この二値化データをシフトレジスタ11およびシリアル/パラレル変換器12を介してCPU13に取り込むように制御する。そして、CPU13に取り込んだデータは磁気ディスク装置14に格納してお

ついで、測定を開始するときに電子ビームEBを試料4の表面上の特定パターン位置に照射させるようにCPU13により位置決め制御を行なう。測定を開始し、ブランキンプ電極2により電子ビームEBを所定のタイミングでブランキング制御することによって、特定パターン(電子ビーム位置)上の電圧変化を測定する。この測定に時間がかる場合、電子ビームEBのドリフトを補正するために測定の途中でCPU13によるタイマ割込みを行なわせ、任意の時間間隔で次に述べるよ

ム定位関照射制御系のタイミング同期をとるために必要なタイミング信号を出力するタイミング同期回路であり、そのタイミング信号は、偏向アンプ9,シフトレジスタ11,画像表示服 8 等に供給される。

次に、上述のように構成された装置の動作および電子ビーム定位圏照射制御方法について説明する。

まず、別定前に試料4の表面上に電子ビームEBを走査的に照射するように、CPU13の制御により個向電圧を発生させるとともに、XYステージ等を駆動制御して試料4の表面のパターン像を動像表示器8上で観察し、このうち任意のパターン像を基準パターン像として透れます。そのシーンでは、第4回(a)に示すように、基準パターンを含む一定の試料表面領域Aをビーム走査時における個向コイル3の励磁電流をA/Dで換路15によりA/D変換して特た走査領域データをCPU13に取り込むとともに、上記ビー

うな処理を行なわせる。即ち、前記特定パターン 位置に対する電子ピーム脈射を中断し、前述した ように制定前に予め格納してある走査領域近傍を 電子ビームEBが走査できるように、偏向電圧レ ベルをCPU13により取り出し傷向アンプ9を 介して偏向コイル3に励磁電流を供給することに より、 第4図(a)に示したような所定の試料表面 領域 A を電子ビーム E B により走査させる。そし て、このピーム走査時に得られる電流/電圧変換 器でからの出力を電圧比較器10により二値化し た後、シフトレジスタ11、シリアル/パラレル 変換器12を介してCPU13に取り込む。この 場合、タイミング同期回路17により偏向アンプ 9とシフトレジスタ11との周期がとられ、傷命 開始位置と二値化データスタートピットとが正確 に対応するようになる。ここで、電子ビームEB の走査額を例えば25.6μ■に設定し、シフトレジ スタ11を256ピットとすれば、二値化データの 1ビット当りの分解能は0.1となるものであり、 ビーム走査幅は測定パターン幅に応じて設定すれ

ばよい.

上述したようにして、罰定の途中で得られた所 定領域の二値化データと前述したように測定前に 予め格納してある二値化データとをCPU13に より比較処理する。この比較処理としては、例え ば、両データの排他的論理輸演算を行なえばよく、 調定途中で得られたパターン像が、第4回(a)中 に点線で示すように、予め格納されているパター ン後(実験表示)で示している格納データのパター ンから偏移するので、両データのパターンのずれ 量に対応した第4図に示すようなパターンを有す る二催化データの比較結果が得られる。この比較 結果のデータは、そのピット当りの分解能が前述 したようにピーム走査幅とシフトレジスタ11と の関係から予め判明しており、結局、測定途中に おいて生じた電子ピームEBの試料4の表面上の X方向, Y方向におけるドリフト量に対応してい る。このドリフト量を補正するために、個向コイ ル3での偏向感度を考慮してCPU13により直 流オフセットバイアス量を算出してそのバイアス

量データを出かし、これをD/A 変換器 1.6 によりD /A 変換し、この変換出かにより偏向アンプ 9 の X 方向偏向出か、Y 方向偏向出かのオフセット補正を行なわせる。

これによって、測定を再開すると電子ビームEBは元の特定パターンに正確に照射されるようになる。

[発明が解決しようとする課題]

従来の電子ビーム定位置原射制御装置は以上のように構成されているので、例えば、電流変化等により、コレクタ5と試料4との間の焦点距離が変化した場合。これにより生じる焦点ずれを補正するための制御手段が存在せず、電子ビームEBの焦点ずれに対応することができないという機動があった。

この発明は上記のような課題を解消するためになされたもので、電子ピームの焦点ずれを補正できるようにして、より特度の高い電子ピーム定位 関限射制御を行なえる電子ピーム制御装置を得ることを目的とする。

[課題を解決するための手段]

この発明に係る電子ビーム制御装置は、電子銃 と、同電子銃からの電子ピームを照射される試料 と、同試料からの反射電子を受け前記試料上にお ける電子ビームの煎射位置情報を含む信号を得る コレクタとをそなえたもので、同コレクタと前記 試料との間の焦点距離が合無状態である場合の前 記コレクタからの信号を格納するメモリと、前記 似子統からの電子ビームの前記試料上における焦 点を調整しうる静電レンズと、向静電レンズの位 置を前記電子ピームのビーム方向について調整す るアクチュエータと、前記のコレクタと試料との 間の焦点距離がずれた場合に前記コレクタからの 信号と前記メモリに格納された合焦時の信号とを 比較しその差に応じ焦点ずれを補正するための制 **賃借号を前記アクチュエータへ出力する制御回路** とをそなえたものである。

rate DB1

この発明における電子ピーム制御装置では、メ モリに記憶された合焦時のデータに基づき、制御 回路により、静電レンズの位置がアクチュエータで開盤され、電子銃からの電子ピームの焦点が丁度試料上に位置するように制御されるため、電子ピームの出力変化によって生じる試料上での電子ピームの焦点ずれが、静電レンズにより補正されることになる。

[発明の実施例]

以下、この発明の一実施例を図について説明する。

取1回において、1は電子光学競術、2は電子 銃25により発生された電子ビームEBをブラン キング制御するためのブランキング電極、3は転子 子ピームEBを偏向制御し電子ピームEBの配料を行なう偏向コイル、4は電子 子ととして、25日を表面に照射される試料(國示しな いるEBを表面に照射されている)、5は電子 デームEBの原射により試料4の表面からおより ではないる反射電子を収集・検知して試料4上における る電子ピームEBの原射位置情報を含む信号を出 のするコレクタ、9は後述する制御回路24から の偏向信号を受けて偏向コイル 3 に偏向励磁電流 を供給する偏向アンプである。

また、21は後述する制御回路24を介しコレ クタSからの信号を受けこのコレクタ5と試料4 との間の焦点距離が合魚状態である場合のコレク タ5からの信号を格納するメモリ、22は電子銃 2.5からの電子ビームEBの試料4上における焦 点を調整しうる静電レンズ、23は静電レンズ 22の位置を電子ビームEBのピーム方向につい て質整するアクチュエータ、24は制御回路で、 この制御回路24は、偏向アンプ9へ電子ピーム EBの偏向信号を出力するとともに、コレクタ 5 と試料4との間の燃点距離がずれた場合にコレク タ5からの信号とメモリ21に格納された合焦時 の信号とを比較してその差に応じて焦点ずれを補 正するための制御信号をアクチュエータ23へ出 力するものである。26は試料4個方に配置され た合焦時の径よりも細いパターン(第2回の符号 26 a 参照)を有する焦点検出用試料である。

次に、本実施例装置の動作について説明する。

E B のピーム方向(電子銃25 - 駄料4(26)方 向)に移動させ、第1回目のビーム走査時のコレ クタ5の検出信号をメモリ21に格納する。 そし て、制御回路24は、次のビーム走査時のコレク タ5からの検出信号を、メモリ21に格納された 信号の値と比較し、メモリ22に格納された値の 方が大きい場合には、砂電レンズ22を、アクチ ュエータ23により上記移動方向と同一方向へ移 勤させ続ける一方、メモリ21に格納された値の 方が小さい場合には、静電レンズ22を、アクチ ュエータ23により上記移動方向と逆方向へ移動 させる。信号の比較結果がメモリ22に格納され た信号値に対して、大から小へと変化した時に、 前記焦点制御を停止すると、電子ピームEBの合 悠状態が得られる。このとき、コレクタ5からの **換出信号を最終的にメモリ21に格納してから、 試料4への照射を開始し、照射中、コレクタ5か** らの検出信号が、メモリ21に記憶した検出信号 からずれた場合には、焦点ずれが生じたとして、 制御回路24からアクチュエータ23へ制御信号

試料26を繰り返し電子ピームEBで走査すべく、 制御回路24は、偏向信号を偏向アンプラを介し て偏向コイル3に送出する。このビーム走査によ り、コレクタ5は、試料26に照射された電子ピ ームEBにより、試料26の表面上から放出され た反射電子を収集・検知し、第2回に符号して示 すような分布の信号を出力する。ここで、第2回 において、26aは駄料26上に形成されたパタ ーンであり、符号』で示す曲線は、電子ピームE Bが試料26上で合無している場合のコレクタ5 による検出信号分布、符号もで示す曲線は、電子 ビームEBが試料26上で合偽していない場合の コレクタ5による検出信号分布を示しており、こ の第2国から明らかなように、焦点ずれが大きい ほど、コレクタ5による検出信号の最大値は小さ くなる。

そして、電子ピームEBの焦点制御は、ビーム 走査と並行して次のように行なわれる。まず、電子光学貫1内にそなえ付けられた静電レンズ22 の位置を、アクチュエータ23により電子ピーム

が送られ、静電レンズ22の位置を調整し常に置 子ピームEBが試料4上において合態状態になる ように制御される。

このように、本実施例の装電によれば、メモリ21に記憶された合焦時のデータに基づき、制御回路24により、静電レンズ22の位置がアクチュエータ23で調整され、電子統25からの電子ビームEBの焦点が試料4上に位置するように制御されるため、電子ビームEBの出力変化によずれて生じる試料4上での電子ビームEBの焦点ずれが、静電レンズ22により補正され、より特度の高い電子ビームEBの位置制御が行なわれる。
[発明の効果]

以上のように、この発明によれば、メモリに記憶した合無時のデータに基づき、制御回路およびアクチュエータにより静哉レンズの位置を調整し、電子統からの電子ピームを試料上において合紙できるように構成したので、電子ピームの出力変化によって生じる試料上での電子ピームの無点ずれが生じても、酢質レンズの位置調整により補圧さ

郷 | 🖂

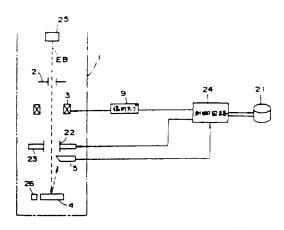
れ、より精度の高い電子ピームの位置制御を行な える効果がある。

4.図面の簡単な説明

第1回はこの発明の一実施例による電子ビーム制御装置を示すブロック図、第2回は上記実施例装置の動作を説明するための図、第3回は従来の電子ビーム定位観照射制御装置を示すブロック図、第4,5回は上記従来装置の動作を説明するための図である。

図において、4 - 試料、5 - コレクタ、21 - メモリ、22 - 静電レンズ、23 - アクチュエータ、24 - 制御回路、25 - 電子銃、26 - 焦点検出用試料、EB - 電子ビーム。

代理人 大岩增 缝



4 --- IC#

26 -- 焦急液出用试料

5 --- 2179 EB --- €75-4

21 --- x & 1

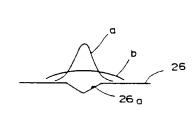
22一种モレンズ

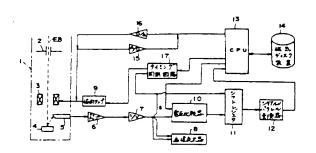
23 --- 77 Fx I-9

25 --- 包子板

第 2 図

第3 3





特開平2-158045 (6)

手 続 抓 正 費 (自発)

平成 1 年 8 23 日

特許庁長官殿



1.事件の表示

特顧昭 63-312418号

2. 発明の名称

低子ピーム制御装置

3.初正をする街

事件との関係 特許出願人 東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

住 所 (601) 三菱電機株式会社

代表者 志 岐 守 哉

4.代 理 人 住 所

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

三菱電機株式会社内

(7375) 弁理士 大 岩 増 組 (運動文の3(213)3421刊作部) (資 氏 名



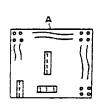


第5 図

第 4 图

(a)

(b)



- 5.補正の対象
- (1) 明細套の発明の詳細な説明の概
- 6. 補正の内容
- (1) 明知書第5頁第14行目の、
- ・「ブランキンプ電極」を、
 - 「ブランキング電極」と補正します。

以上